

1. P100增量光电编码器(大孔径贯穿轴)

1.1 简介:

本产品以其独特的大孔径贯穿轴同心锁紧装置,采用无轴承超薄设计,多种电气接口,无防尘保护,可解决大孔径低矮空间限制的安装问题。

1.2 特点:

- 编码器直径 ϕ 100mm、厚度为12.8mm、轴孔径最大 ϕ 63mm;
- 采用非接触式光电原理;
- 极性反接保护;
- 短路保护;
- 多种电气接口可选;
- 分辨率每周最高可达 10000PPR.

1.3 应用范围:

伺服电机、机器人等自动化控制领域

1.4 连接:

- 径向插座(8P & 14P)
- 径向电缆(标准长1.0M)

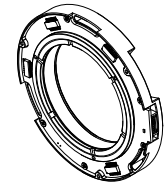
1.5 防护等级:

无

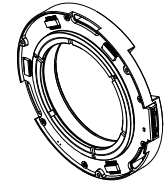
1.6 重量:

约150g

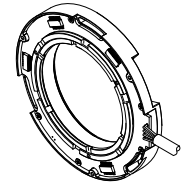
P100-E



P100-F

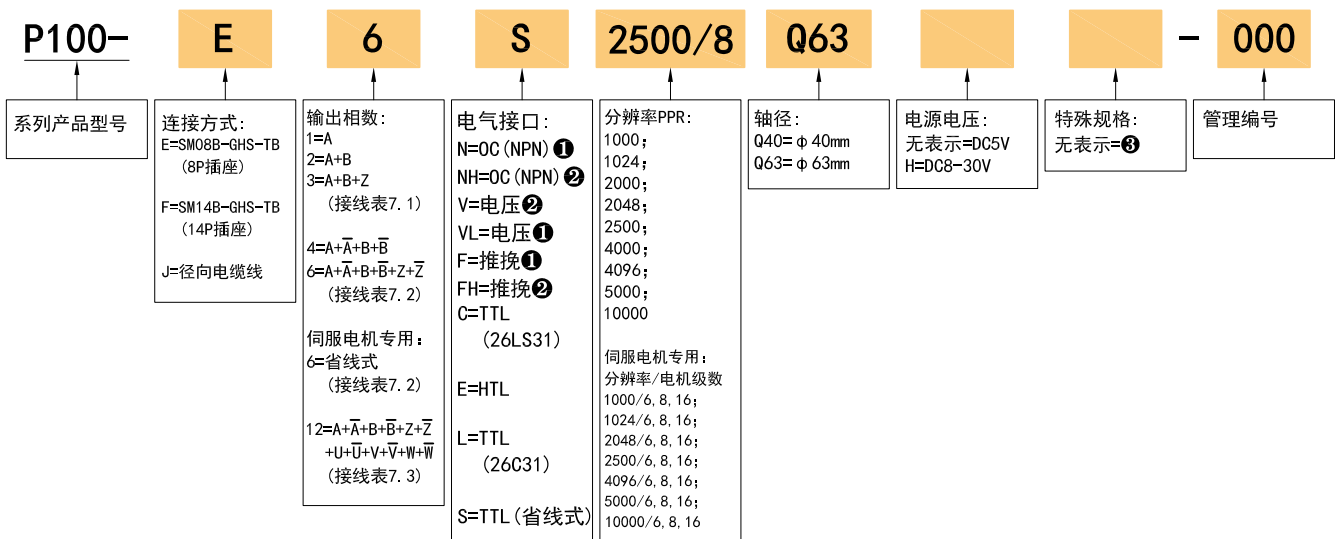


P100-J



2. 选型指南

2.1 型号构成(选择参数)



2.2 注解

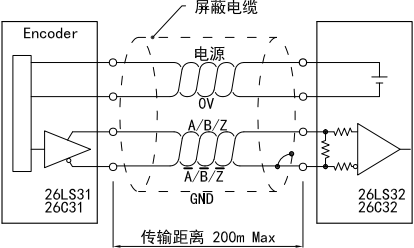
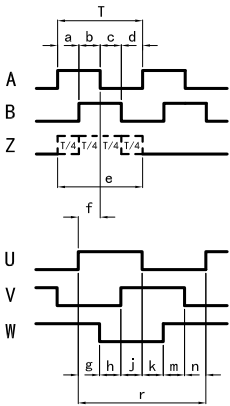
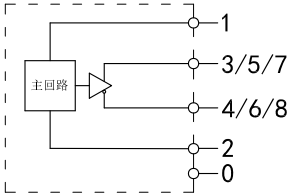
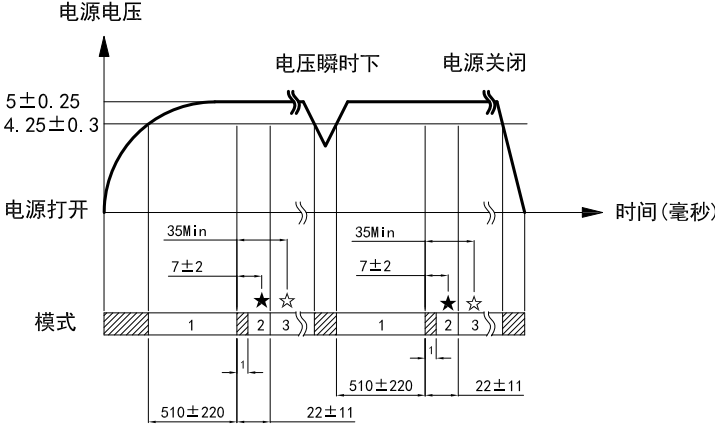
- ① Z相信号为低电平有效。
- ② Z相信号为高电平有效。
- ③ 无表示为1P00, 电缆线长度1.0M, 如需改变长度C+数字, 最长100M(用C100表示), 具体使用长度请参考P2/P3输出回路的规定。

3. 输出方式

3.1 增量信号

电气接口	输出回路	输出波形
<p>OC (NPN集电极开路)</p>		<p>a. b. c. d = $\frac{T}{4} \pm \frac{T}{8}$</p> <p>A相比B相进$\frac{1}{4}$相位, 从编码器正面看逆时针旋转 (参见尺寸图)</p> <p>CCW方向</p> <p>Z相信号为低电平有效</p>
<p>电压</p>		<p>a. b. c. d = $\frac{T}{4} \pm \frac{T}{8}$</p> <p>A相比B相进$\frac{1}{4}$相位, 从编码器正面看逆时针旋转 (参见尺寸图)</p> <p>CCW方向</p> <p>Z相信号为高电平有效</p>
<p>推挽</p>		<p>a. b. c. d = $\frac{T}{4} \pm \frac{T}{8}$</p> <p>PA相比PB相进$\frac{1}{4}$相位, 从编码器正面看顺时针旋转 (参见尺寸图)</p> <p>CW方向</p>
<p>TTL (DC5V)</p> <p>HTL (DC8-30V)</p>		<p>a. b. c. d = $\frac{T}{4} \pm \frac{T}{8}$</p> <p>PA相比PB相进$\frac{1}{4}$相位, 从编码器正面看顺时针旋转 (参见尺寸图)</p> <p>CW方向</p>

3.2 伺服电机专用 (带U. V. W)

电气接口	输出回路	输出波形																																																																	
<p>TTL (DC5V)</p>																																																																			
<p>TTL (DC5V) (省线式)</p>	<div style="display: flex; justify-content: space-between;"> <div data-bbox="403 884 694 1120">  <p>26LS31, 26C31 传输距离 200m Max</p> </div> <div data-bbox="831 862 1123 1344"> <table border="1"> <thead> <tr> <th rowspan="2">序号</th> <th rowspan="2">功能 线色</th> <th colspan="3">模式</th> </tr> <tr> <th>1</th> <th>2</th> <th>3</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1</td> <td>白</td> <td>HZ</td> <td>U</td> <td>A</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>白/黑</td> <td>HZ</td> <td>\bar{U}</td> <td>\bar{A}</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>绿</td> <td>HZ</td> <td>V</td> <td>B</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>绿/黑</td> <td>HZ</td> <td>\bar{V}</td> <td>\bar{B}</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>黄</td> <td>HZ</td> <td>W</td> <td>Z</td> </tr> <tr> <td>6</td> <td>黄/黑</td> <td>HZ</td> <td>\bar{W}</td> <td>\bar{Z}</td> </tr> <tr> <td>7</td> <td>红</td> <td colspan="3">DC+5V</td> </tr> <tr> <td>8</td> <td>黑</td> <td colspan="3">0V</td> </tr> <tr> <td>0</td> <td>屏蔽</td> <td colspan="3">GND</td> </tr> </tbody> </table> </div> </div> <div style="margin-top: 20px;"> <p>符号含义</p> <ul style="list-style-type: none"> ★: 指定UVW信道的位置 ☆: ABZ信道开始计算的位置 ∅: 不使用区域 HZ: 高阻抗 </div> <div style="margin-top: 20px; text-align: center;"> <p>模式时间图</p>  </div>	序号	功能 线色	模式			1	2	3	1	白	HZ	U	A	2	白/黑	HZ	\bar{U}	\bar{A}	3	绿	HZ	V	B	4	绿/黑	HZ	\bar{V}	\bar{B}	5	黄	HZ	W	Z	6	黄/黑	HZ	\bar{W}	\bar{Z}	7	红	DC+5V			8	黑	0V			0	屏蔽	GND			<p>反相信号未图示</p> <table border="1" style="margin-top: 10px;"> <thead> <tr> <th>极数</th> <th>g. h. j. k. m. n</th> <th>r</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>6</td> <td>$20 \pm 1^\circ$</td> <td>120°</td> </tr> <tr> <td>8</td> <td>$15 \pm 1^\circ$</td> <td>90°</td> </tr> <tr> <td>16</td> <td>$7.5 \pm 1^\circ$</td> <td>45°</td> </tr> </tbody> </table> <div style="margin-top: 20px;"> <p>a. b. c. d = $\frac{T}{8} \pm \frac{T}{8}$ e = $T \pm \frac{T}{2}$ f: Z相中心至U相上升缘 $\pm 1^\circ$</p> <p>CW方向 \rightarrow 从编码器正面看 顺时针旋转 (参见尺寸图)</p> </div>	极数	g. h. j. k. m. n	r	6	$20 \pm 1^\circ$	120°	8	$15 \pm 1^\circ$	90°	16	$7.5 \pm 1^\circ$	45°
序号	功能 线色			模式																																																															
		1	2	3																																																															
1	白	HZ	U	A																																																															
2	白/黑	HZ	\bar{U}	\bar{A}																																																															
3	绿	HZ	V	B																																																															
4	绿/黑	HZ	\bar{V}	\bar{B}																																																															
5	黄	HZ	W	Z																																																															
6	黄/黑	HZ	\bar{W}	\bar{Z}																																																															
7	红	DC+5V																																																																	
8	黑	0V																																																																	
0	屏蔽	GND																																																																	
极数	g. h. j. k. m. n	r																																																																	
6	$20 \pm 1^\circ$	120°																																																																	
8	$15 \pm 1^\circ$	90°																																																																	
16	$7.5 \pm 1^\circ$	45°																																																																	

4. 电气参数

参数 项目	输出类型		OC	电压	推挽	TTL	TTL (省线式)	HTL
	电源电压			DC+5V±5%; DC8V-30V±5%			DC+5V±5%	
消耗电流			100mA Max			120mA Max		
容许波纹			≤3%rms					
最高响应频率			100KHz			300KHz		500KHz
输出容量	输出电流	流入	≤30mA	负载电阻2.2K	≤30mA	≤±20mA		≤±50mA
		流出	—		≤10mA			
	输出电压	“H”	—	—	≥[(电源电压)-2.5V]	≥2.5V		≥V _{CC} -3 V _{DC}
		“L”	≤0.4V	≤0.7V (20mA以下)	≤0.4V (30mA)	≤0.5V		≤1V V _{DC}
负载电压			≤DC30V	—	—			
上升, 下降时间			2us以下(导线长: 2m)			1us以下(导线长: 2m)		
绝缘耐压			AC500V 60s					
绝缘阻抗			10MΩ					
占空比			45% to 55%					
极性反接保护			✓					
短路保护			—			✓①		
A, B相位差			90° ±10° (低速频率下)					
			90° ±20° (高速频率下)					
延时动作时间②			—				510±220ms	—
屏蔽线			未接编码器本体					

① 与另一个线缆短路或GND, 最大允许时间30秒。

② 通电时 A, B, Z 迟后 U, V, W 时间。

5. 机械规格

轴 径	φ40mm; φ63mm(可选)
允许最高转速	≤6000 rpm
材 质	基座: 压铸铝合金
重 量	约150g

6. 环境参数

环境温度	工作时: -20~+85°C(反复弯曲电缆:-10°C); 保存时: -20~+90°C
环境湿度	工作时, 保存时: 各35~85%RH(不结露)
振动(耐久)	振幅0.75mm, 5~55HZ, 三轴方向各2h
冲击(耐久)	940m/s ² 11ms X, Y, Z各方向3次
防护等级	无

7. 接线表

7.1 OC / 电压

插座针脚号	增量信号						供电电压	
	1	2	3	4	5	6	7	8
线色	白	-	绿	-	黄	-	红	黑
功能	A	-	B	-	Z	-	Up	0V

7.2 TTL / HTL / 推挽 / 省线式

插座针脚号	增量信号						供电电压	
	1	2	3	4	5	6	7	8
线色	白	白/黑	绿	绿/黑	黄	黄/黑	红	黑
功能	A+ (U+)*	A- (U-)*	B+ (V+)*	B- (V-)*	Z+ (W+)*	Z- (W-)*	Up	0V
双绞线								

* 在省线式模式下的功能状态，对照第3页输出回路的功能模式接线表。

7.3 伺服电机专用

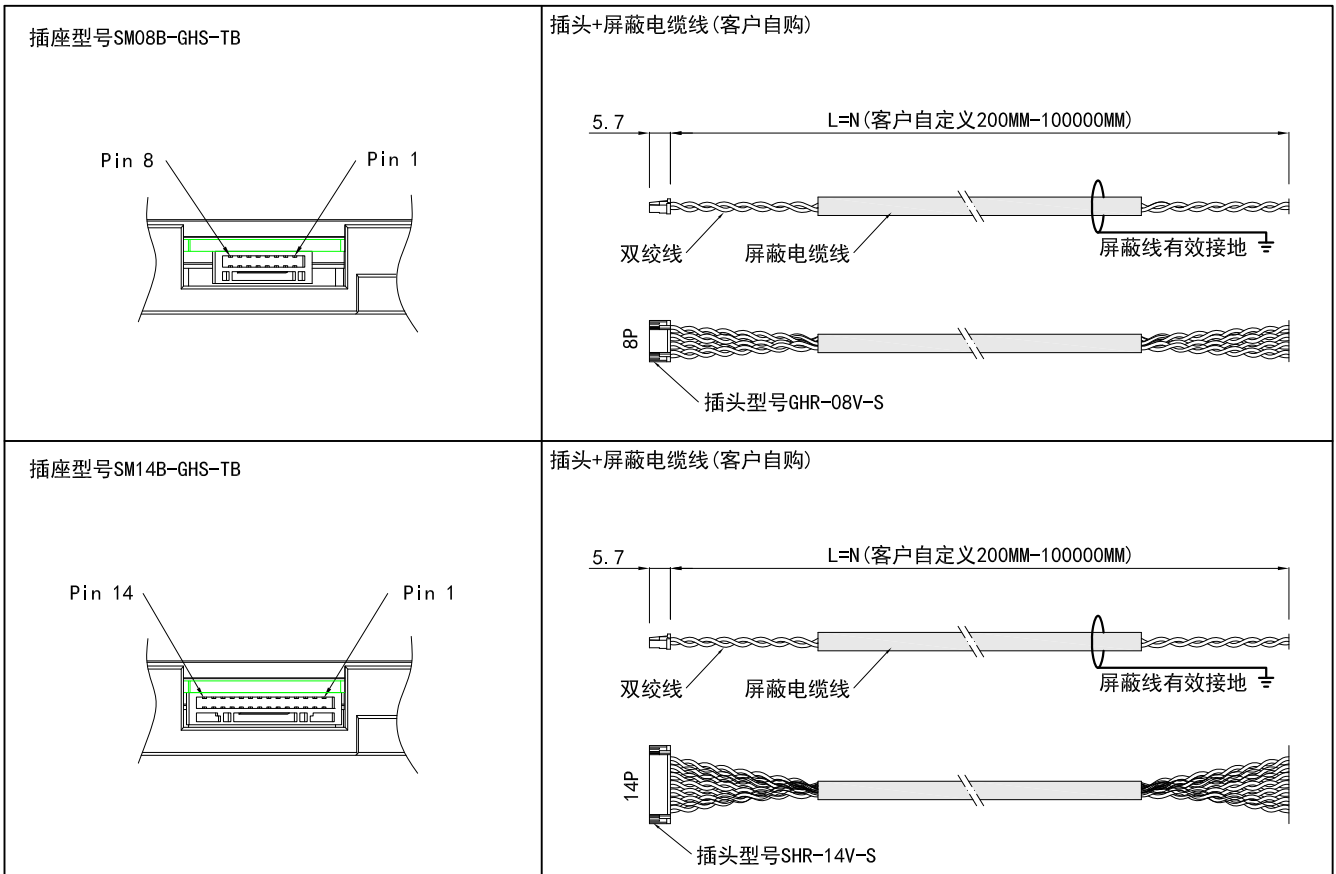
插座针脚号	增量信号												供电电压	
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14
线色	灰	灰/黑	蓝/黑	蓝	粉/黑	粉	黄	黄/黑	绿	绿/黑	白	白/黑	黑	红
功能	V+	V-	U-	U+	W-	W+	Z+	Z-	B+	B-	A+	A-	0V	Up
双绞线														

Up=电源电压。

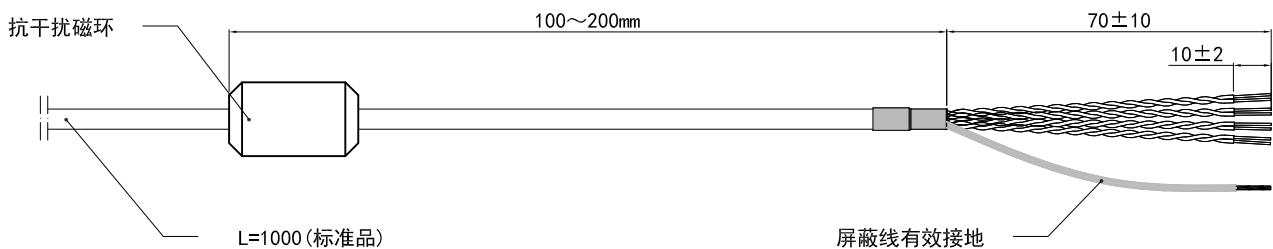
屏蔽线未接编码器内部电路。

8. 插座与电缆

8.1 插座针脚定义



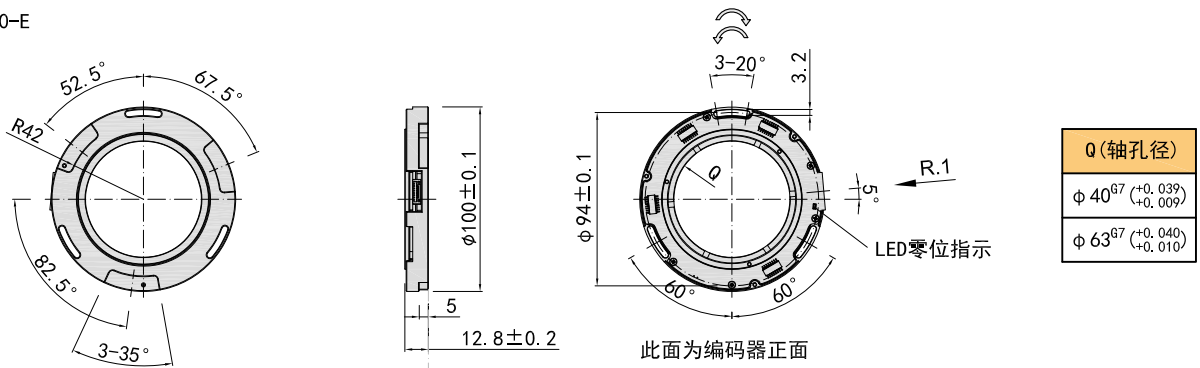
8.2 径向电缆



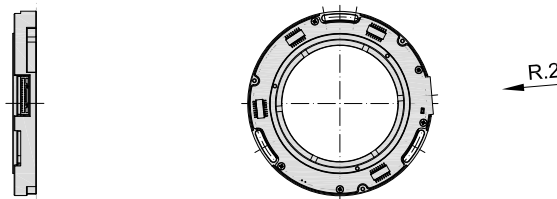
单位: mm

9. 基本尺寸

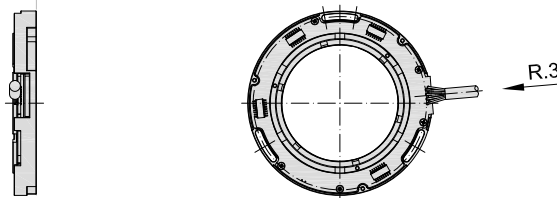
9.1 P100-E



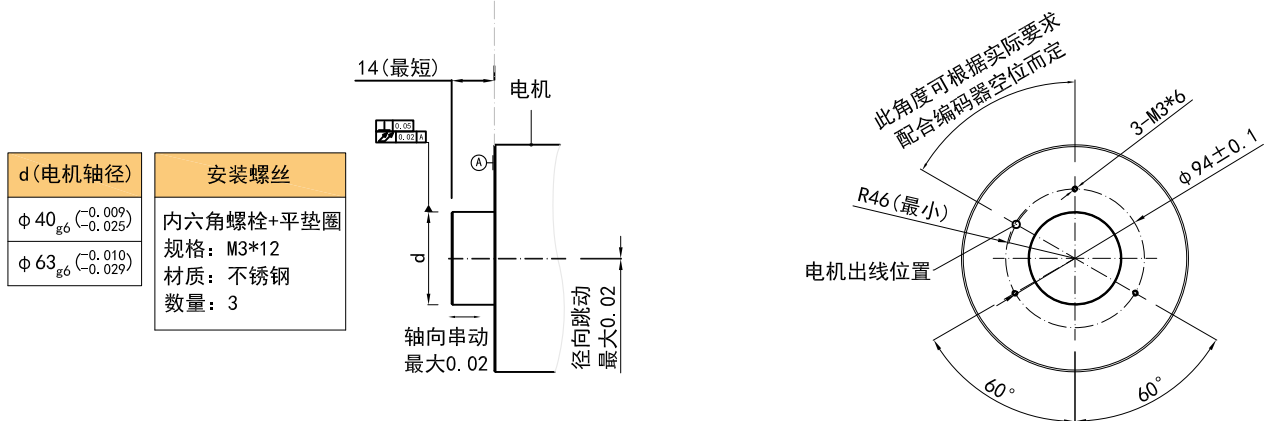
9.2 P100-F



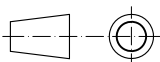
9.3 P100-J



9.4 安装轴规格



单位: mm



↻ = TTL & HTL信号输出增加的轴旋转方向。
↻ = OC信号输出增加的轴旋转方向。

R1 = 径向插座 8P (SM08B-GHS-TB)。
R2 = 径向插座 14P (SM14B-GHS-TB)。
R3 = 径向电缆 (标准长度1M)。

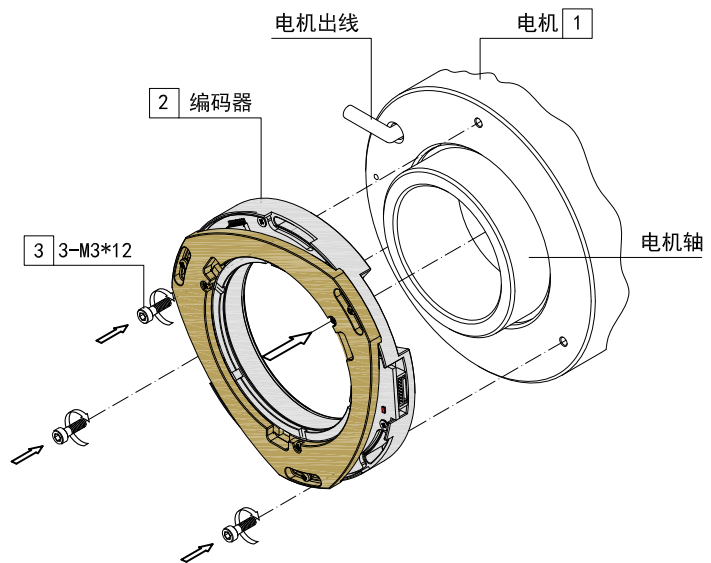
10. 伺服电机专用编码器的装配步骤

10.1 带U. V. W的编码器安装与零位对准

第一步

- 在安装编码器之前，首先确认电机的启动零位并锁紧固定，确保电机轴不动状态下直至编码器安装完毕，否则编码器零位与电机零位无法对齐。
- 将编码器(2)直接套在电机轴上，用手轻轻推到电机平台。
- 同时把三个M3*12螺栓(3)拧上，但不要拧紧，正好用手能够转动编码器。

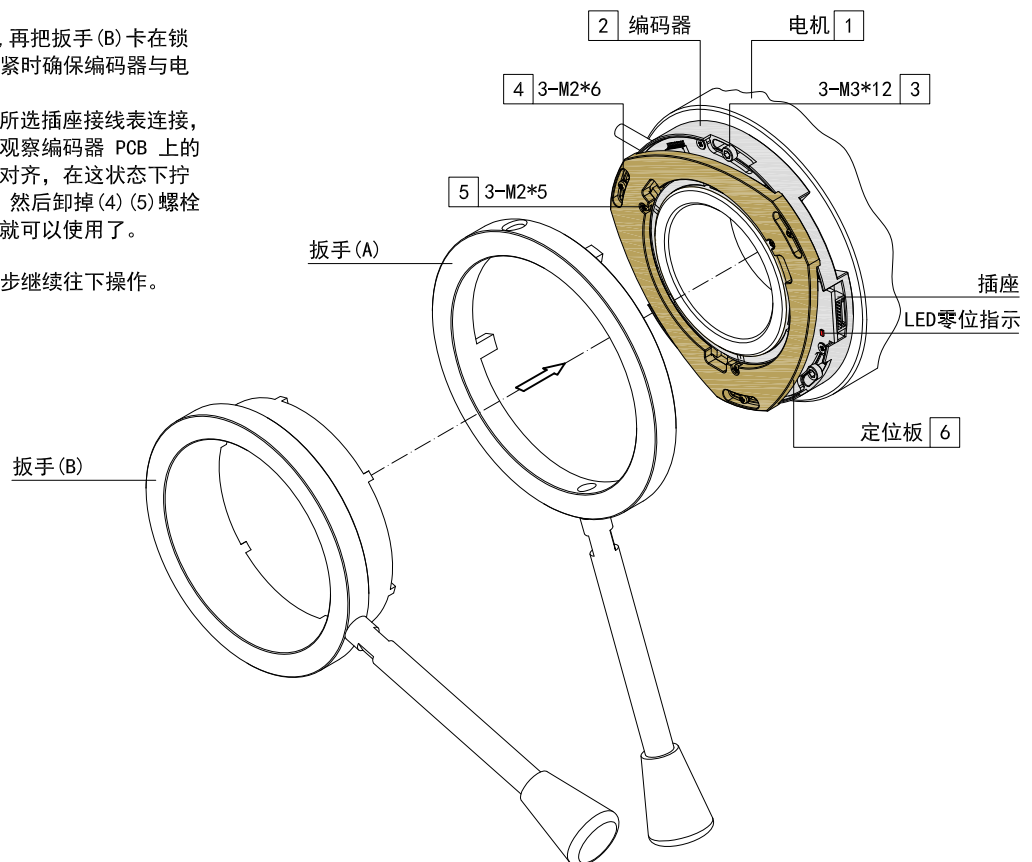
注：编码器轴套与电机轴的配合公差，请参照第7页所示。



第二步

- 将扳手(A)卡在轴套上，再把扳手(B)卡在锁紧螺母上并锁紧(在锁紧时确保编码器与电机平台是紧密接触)。
- 参照本规格书上第5页所选插座接线表连接，检查无误后并通上电，观察编码器 PCB 上的LED亮时为零位信号已对齐，在这状态下拧紧三个M3*12螺栓(3)，然后卸掉(4)(5)螺栓，拿掉定位板(6)编码器就可以使用了。

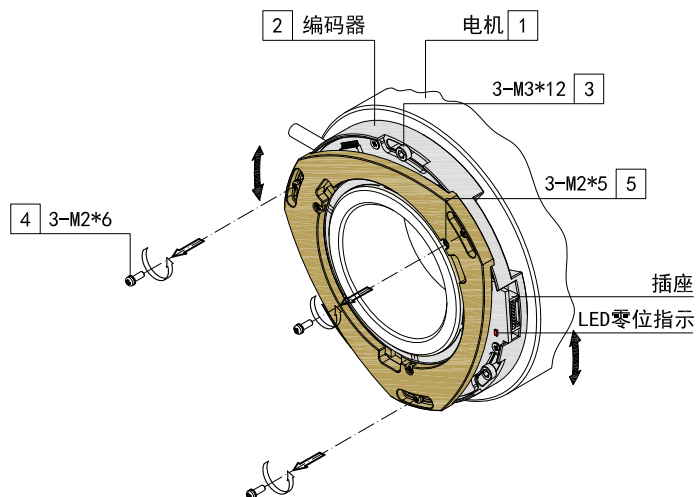
如LED不亮时请从第三步继续往下操作。



第三步

- a. 先卸掉三个M2*6 (4)
- b. 参照本规格书上第5页所选插座接线表连接，检查无误后并通上电。请再次确认电机是处在零位锁死状态，然后用手左右转动编码器 (2)，观察编码器PCB上的 LED亮时为零位信号已对齐，随即拧紧三个M3*12螺栓 (3) 并保持LED是亮的状态即可。

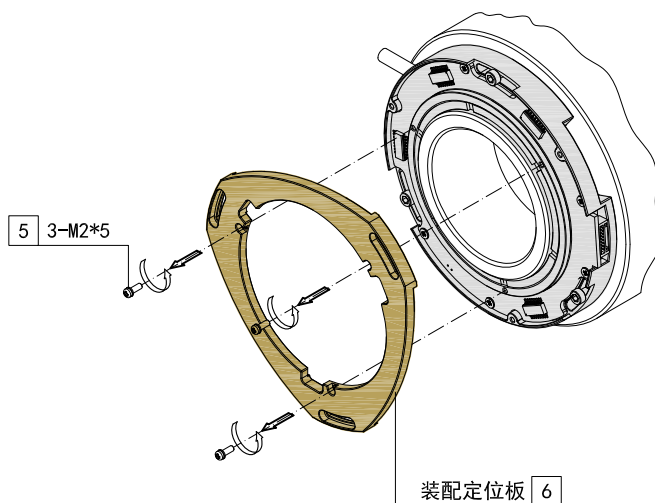
注：因零位信号宽度比较窄在拧紧过程中容易造成位移使得LED不亮，请耐心调试或借用其它可视设备作为辅助观察。



第四步

- a. 将三个M2*5螺栓 (5) 退出弃用。
- b. 取下装配定位板 (6)，编码器就可以使用了。

注意：如果重新找零位或要拆卸编码器 (2)，必须装回装配定位板 (6)。

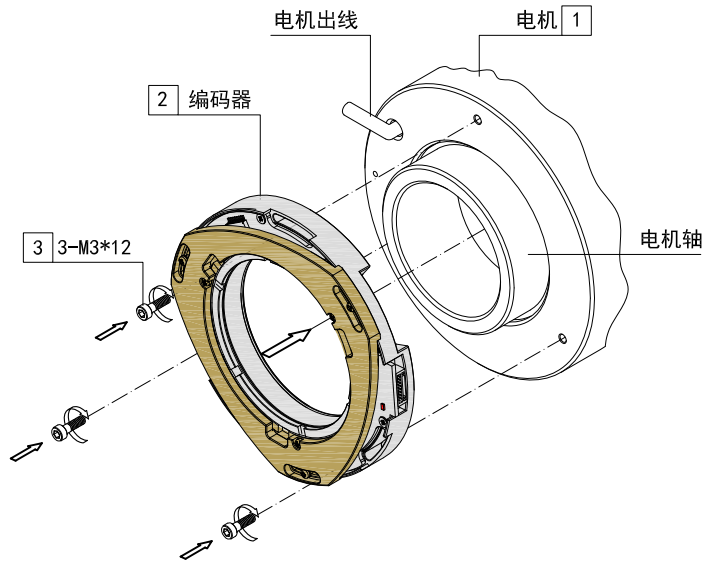


10.2 增量编码器安装步骤

第一步

- a. 将编码器(2)直接套在电机轴上, 用手轻轻推到电机平台。
- b. 同时把三个M3*12螺栓(3)拧上去, 但不要拧紧, 正好用手能够转动编码器。

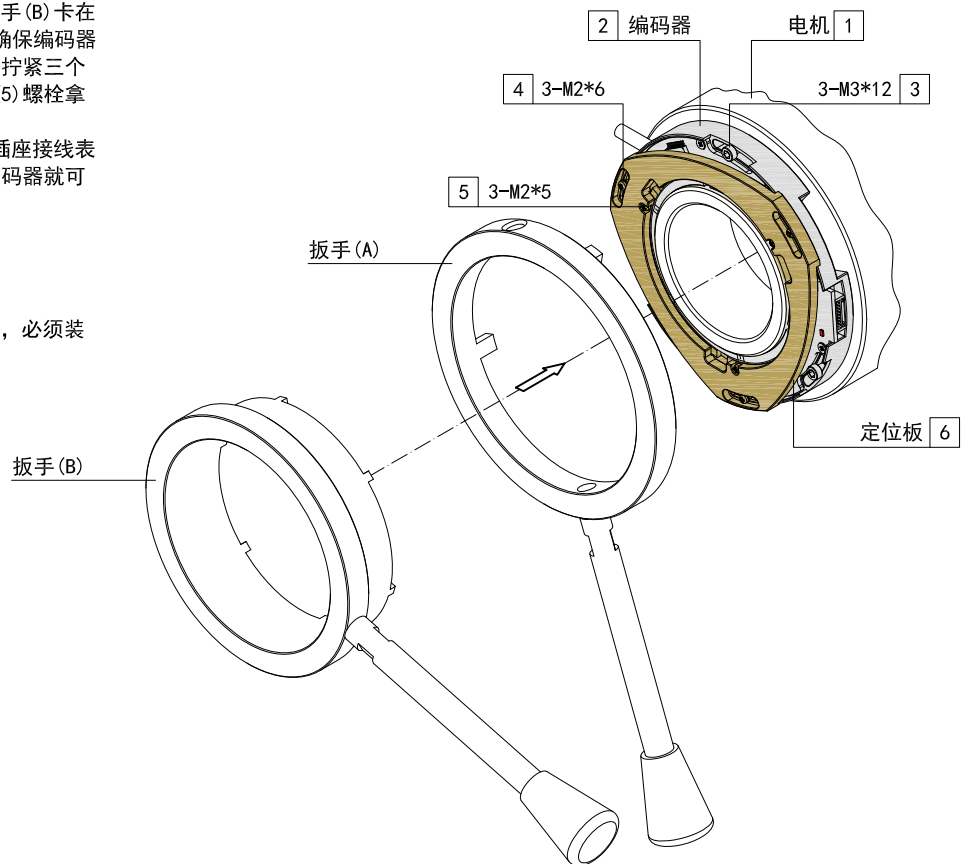
注: 编码器轴套与电机轴的配合公差, 请参照第7页所示。



第二步

- a. 将扳手(A)卡在轴套上, 再把扳手(B)卡在锁紧螺母上并锁紧(在锁紧时确保编码器与电机平台是紧密接触), 然后拧紧三个M3*12螺栓(3), 卸掉六个(4)(5)螺栓拿掉定位板(6)。
- b. 参照本规格书上第5页所选插座接线表连接, 检查无误后并通上电编码器就可以使用了。

注意: 如要拆卸编码器(2)或重装, 必须装回装配定位板(6)。



11. 注意事项

11.1 使用注意事项

- 周围温度不得超过保管温度的地方。
- 相对湿度不得超过保管湿度的地方。
- 不能处在温度变化急剧、结雾的地方。
- 离腐蚀性气体、可燃气体较近的地方。
- 远离灰尘、盐分、金属粉末较多的地方。
- 远离使用水、油、药品的地方。
- 过度的振动和冲击会传到本体的地方。

11.2 关于震动

加在旋转编码器上的震动，往往会成为脉冲误发生的原因，因此应该对设置场所加以注意。每转脉冲数越多，光栅的槽孔间隔越窄，越易受到震动的影响，在低速旋转或停止时，加在轴或本体上的震动使光栅抖动，可能会发生误脉冲。

11.3 配线上的注意

- 在指定的电源电压下使用，请留意由于配线长导致的电源电压幅度下降。
- 请不要将编码器线和其它动力线在同一管道内或是平行捆绑使用。
- 请不要对编码器的线束施加过分的力，会有断线的危险。